根据《西南交通大学师资补充工作实施办法（试行）》和《西南交通大学教师岗位公开招聘工作管理办法（修订）》的要求，现对信息科学与技术学院拟面试的应聘人员予以匿名公示如下：

**2019年度公开招聘应聘人员情况**

**应聘人员一：**

**1、基本情况**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 性别 | 女 | 国籍 | 中国 | 籍贯 | 河南荥阳 |
| 现任专业  技术职务 |  | 任职时间 |  | 出生年月 | 1988年11月 |
| 现工作单位或人事关系所在部门 | 中南大学 | | | | |
| 最后学位 | 博士学位 | 授予学位单位 | 中南大学 | 最后学习阶段导师 | 年晓红 |
| 国内外主要学术及社会兼职 | 《IEEE Systems Journal》、《Journal of The Franklin Institute》等国际期刊审稿人。 | | | 从事专业 | 控制科学与工程 |
| 主要学术成绩、创新成果及评价  （限800字以内） | 个人主要研究方向：多电机系统故障诊断及容错控制  主持中央高校基本科研项目1项，参与国家级科研项目3项。  1. 提出了基于鲁棒滑模观测器的多电机卷绕系统故障检测和隔离方法，并以三电机卷绕系统为例对算法的可行性和有效性进行验证。  2. 首次研究了大型多电机卷绕系统的非线性鲁棒观测器设计问题，针对卷绕系统特点，选取合适的微分同胚变换，将系统模型转化为具有特殊块三角结构形式的变换系统模型，并设计分布式状态观测器，并基于此设计基于高增益自适应滑模观测器的执行器失效故障估计观测器，并验证方法的正确性。  3. 针对一般多电机系统和大型多电机系统，分别设计集中式和分布式的容错控制策略，并搭建系统仿真平台并进行实验验证。结果表明，所设计容错控制器作用下，具有故障的多电机卷绕系统依然可以按照期望的速度和张力运行，即实现了容错控制的目的。  4. 针对两永磁同步电机系统和四旋翼无人机系统，分别设计了基于自适应估计算法的容错控制器，实现故障情形下两电机系统的协调运行以及驱动电机故障情形下四旋翼无人机系统的轨迹跟踪控制目标。  以上成果发表学术论文12篇(第一或通讯作者12篇)，其中SCI收录5篇、EI收录7篇（SCI与EI论文不重复计算），SCI他人引用4次（国内外同行评价，提供支撑材料）。  明确：第一作者或通信作者论文：A++　3　篇；A+　1　篇；A　2　篇；B+　3　篇。 | | | | |

**2、学习经历**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 学历/学位 | 起止时间 | 毕业学校 | 所学专业 | 导师 | 培养方式 |
| 本科 | 2008.9-2012.7 | 河南科技学院 | 数学与应用数学 | 陈永刚 | 全日制 |
| 硕士 | 2012.9-2015.6 | 重庆交通大学 | 计算机应用技术 | 黄大荣 | 全日制 |
| 博士 | 2015.9-2019.6 | 中南大学 | 控制科学与工程 | 年晓红 | 全日制 |

**3、论文情况（5篇以内代表性论文）：**

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 序  号 | 题目 | 发表刊物或  出版单位名称 | 年度  期号 | 作者  排名 | 第一作者  单位 | 刊物性质及期刊号 | 论文  分区  （学术期刊分级A++ 等，SCI?区 | 期刊类别影响因子及排序 | 他人引用次数 |
| 1 | Robust Observer Design for Multi-Motor Web-Winding System | Journal of The Franklin Institute | 2018 | 1 | 中南大学 | SCI  355(12) | A++，  中科院JCR-2区 | 3.576 | 2 |
| 2 | Observer based fault tolerant control for a class of Two-PMSMs systems | ISA Transactions | 2018 | 3(唯一通讯作者) | 中南大学 | SCI  80 | A++，  中科院JCR-2区 | 3.370 | 2 |
| 3 | Distributed Fault Tolerant Tracking Control for Large-Scale Multi-Motor Web-Winding Systems | IET Control Theory & Applications | 2019 | 1 | 中南大学 | SCI  13(4) | A++，  中科院JCR-3区 | 3.296 |  |
| 4 | Robust Decentralized Fault Estimation for Loss of Actuator Effectiveness of Multi-Motor Web-Winding System | International Journal of Control, Automation and Systems | 2019 | 1 | 中南大学 | SCI  17(3) | A+，  中科院JCR-3区 | 2.173 |  |
| 5 | Robust Adaptive Fault Estimation and Fault Tolerant Control for Quadrotor Attitude System | International Journal of Control | 2018 | 3(唯一通讯作者) | 中南大学 | SCI  DOI: 10.1080/00207179.2018.1484573. | A，  中科院JCR-3区 | 2.101 |  |

**4、科研项目:**

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| 项目时间 | 项目名称 | 项目类型 | 经费 | 参与状况（排序） |
| 2017.4-2019.3 | 多电机卷绕系统鲁棒故障检测与重构方法研究 | 中央高校基本科研业务专项资金项目 | 2.4万元 | 主持（1） |
| 2019.1-2021.12 | 高阶非线性多智能体分布式资源分配算法研究及应用 | 国家自然科学基金青年项目 | 25万元 | 参与（3） |
| 2019.1-2020.12 | 集群智能无人机系统协同控制关键技术研究 | 装备预研领域基金项目 | 50万元 | 参与（4） |
| 2016.1-2019.12 | 大数据环境下城市路网交通多模式拥堵预测及控制方法研究 | 国家自然科学基金面上项目 | 66万元 | 参与（8） |

**5、获奖情况：**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 时间 | 名称 | 奖项与等级 | 排序 |
| 2017 | 中南大学信息科学与工程学院第十九届研究生学术年会优秀论文奖 | 校级 | 1 |
| 2017 | 中南大学博士研究生二等学业奖学金 | 校级 | 1 |
| 2016 | 中南大学博士研究生一等学业奖学金 | 校级 | 1 |
| 2015 | 中南大学博士研究生一等学业奖学金 | 校级 | 1 |
| 2014 | **研究生国家奖学金** | **国家级** | **1** |
| 2013 | 重庆交通大学优秀研究生一等奖学金 | 校级 | 1 |
| 2013 | **第十届“华为杯”全国研究生数学建模竞赛国家三等奖** | **国家级** | **参赛三人并列第1** |
| 2013 | 重庆交通大学优秀研究生一等奖学金 | 校级 | 1 |
| 2013 | **美国数学建模竞赛二等奖** | **国际级** | **参赛三人并列第1** |
| 2011 | **国家励志奖学金** | **国家级** | **1** |
| 2010 | **国家励志奖学金** | **国家级** | **1** |
| 2009 | **国家励志奖学金** | **国家级** | **1** |

公示时间为：2019年5月27日至2019年6月2日。

对匿名公示人员有异议的单位或个人，可在公示期间以真实姓名向信息学院公开招聘工作小组电话、书面反映或面谈，恕不接受匿名电话和信件。

信息学院办公室电话：028-66367465

联系邮箱：jsjrs@swjtu.edu.cn

信息科学与技术学院

二〇一九年五月二十七日